

Wer braucht es

Alle Offline-Programmierer*innen

Ihre Fragestellung

Wie kann ich schnell Programme von einem Roboter auf einen andern übertragen?

Unsere Antwort

TransferTool

Das TransferTool bietet eine schnelle Möglichkeit Roboterprogramme zwischen Robotern zu übertragen und dabei das Programm in Bezug zum Werkobjekt oder gespiegelt zu transferieren.

TransferTool

Übertragen von Roboterprogrammen

The image shows the TransferTool software interface on the left and a 3D diagram of two robots, R1 and R2, on the right. The interface includes a 'Quelle (Absender)' section with 'Roboter: R1' and 'Programm: Welding_Part_A', and a 'Ziel (Empfänger)' section with 'Roboter: R2' and 'Programm: Welding_Part_A'. Below this is the 'Transfer-Optionen' section with a 'Bezugssystem / Werkobjekt:' dropdown set to 'WORKPIECE'. Two radio buttons are present: 'Bezug beibehalten' (selected) and 'Programm gespiegelt übernehmen'. At the bottom, there are buttons for 'Vor dem Transfer prüfen', 'Vorschau', 'Transfer starten', and 'Abbrechen'. The 3D diagram shows two robotic arms, R1 and R2, positioned around a workpiece. A dashed blue arrow labeled '.prog' indicates the transfer of a program from R1 to R2. Coordinate systems (X, Y, Z) are shown for both robots and the workpiece.